



- Installer le capteur **GA SENSOR** au niveau du pivot de réducteur droit ou gauche.
- Il est possible de le monter sur le pivot supérieur comme sur le pivot inférieur.
- Le faisceau peut également être orienté vers l'avant, vers l'arrière, ou vers le centre du tracteur.

Chaque tracteur à une configuration différente (voie large/étroite, présence de garde boues, type de roue, etc..), une adaptation de la position du capteur sera peut être nécessaire.



Brancher

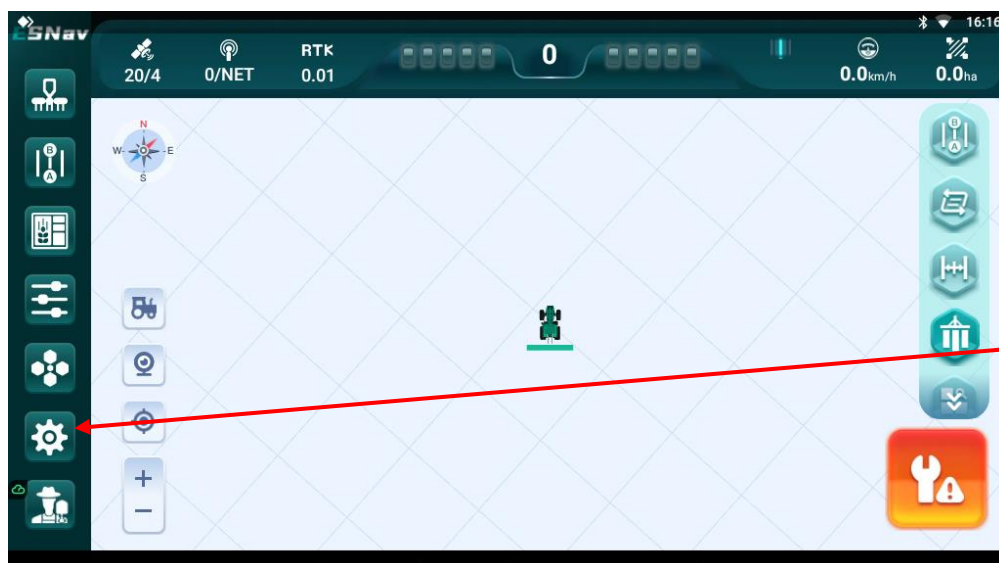
Le capteur GA SENSOR

Sur

La rallonge de capteur

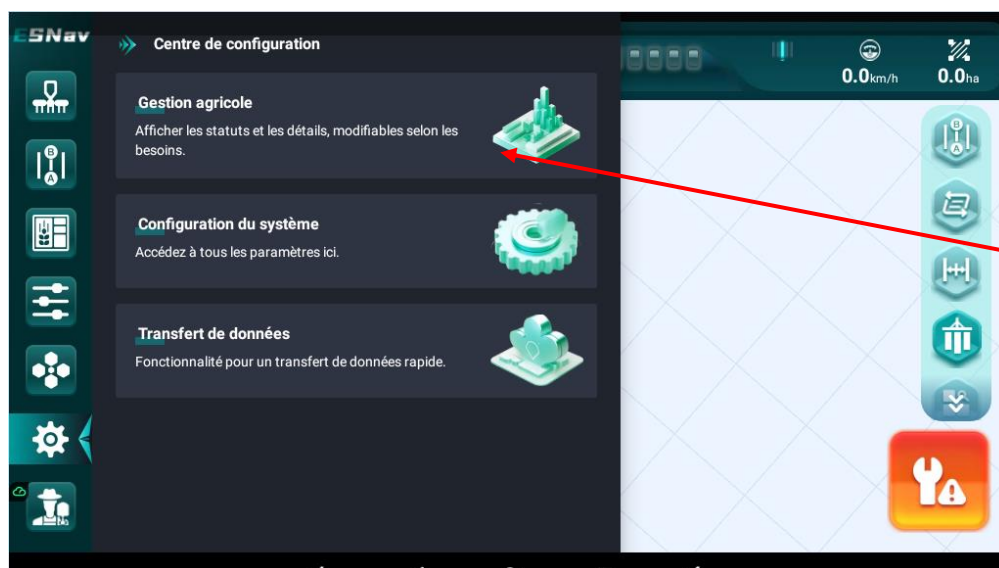
Puis

Sur le connecteur GA SENSOR situé sur le faisceau principal.



Sur la page
principale,
sélectionner

**CENTRE DE
CONFIGURATION**



Sélectionner ensuite

GESTION AGRICOLE

Centre de configuration

Gestion agricole | **Configuration du système** | **Transfert de données**

Champ
Champ par défaut
Ferme par défaut & Client par défaut

Types de guides
Type de ligne de navigation : --

Véhicule
Véhicule par défaut
Other
Other

Mettre en œuvre
Outil par défaut1
Largeur : 5.0m
Espacement des lignes : 0.0m

Réglage GNSS
RTK
0.000000°N 0.000000°E
4785.044km

Utilisateur
--
Période de validité de la communication: 2026-12-31

Équipe
Zone d'intervention : --
Distance de travail : --

Matériels
type de matériau : --
catégorie de matériau : --
Volume de pulvérisation cible1: --
Volume de pulvérisation cible2: --

Sélectionner
VEHICULE

Véhicule

Ajouter
Rechercher des mots-clés

1 Véhicule par défaut

Véhicule par défaut Appliquer Non calibré

Marque du véhicule Other
Modèle de véhicule Other

Type de véhicule Contrôleur de navigation Empattement(A)
Direction avant 2.0 2.450m

Type de conduite Hauteur de l'antenne (E) Attelage avant (G)
Entraînement du moteur 2.750m 2.000m

Capteur d'angle de roue Position de l'antenne de C
Sans WAS Droit

Mode de direction Emplacement de l'antenne
CESTO Avant

Dans l'onglet **VEHICULE**, vous avez la possibilité de modifier ou créer des véhicules.

Pour **modifier** un véhicule, sélectionner ce véhicule dans la liste puis cliquer sur la clé.

Pour **créer** un véhicule, sélectionner **Ajouter**.

Véhicule

01 02 03 04

Type

Direction avant Direction arrière

Tracked Articulé

Informations sur le véhicule

* Contrôleur de direction Entraînement du moteur >

* Marque du véhicule Other

* Modèle de véhicule Other

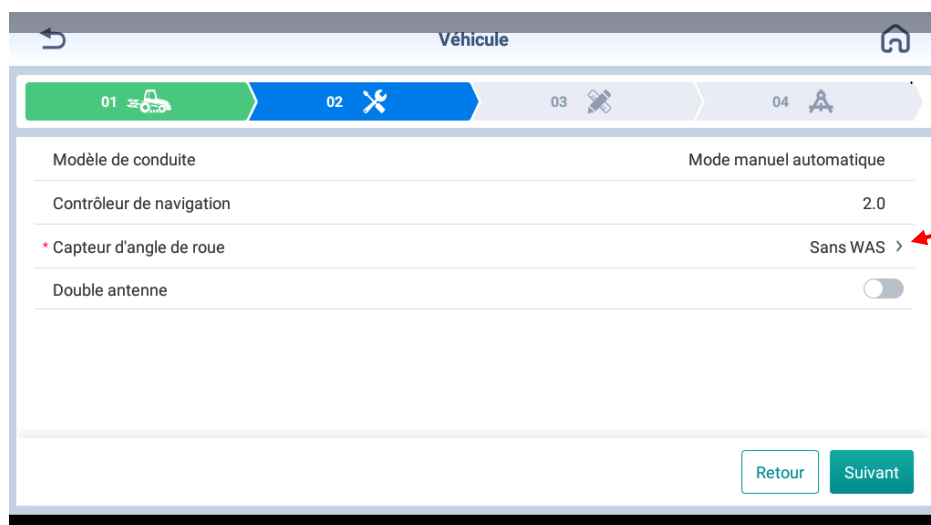
* Nom du véhicule xxxxxxxx

Mode ultra-basse vitesse

Suivant

Pour des très basses vitesses il est recommandé de monter le capteur AG SENSOR.

Dans ce cas activer ce curseur.



Véhicule

01 02 03 04

Modèle de conduite Mode manuel automatique

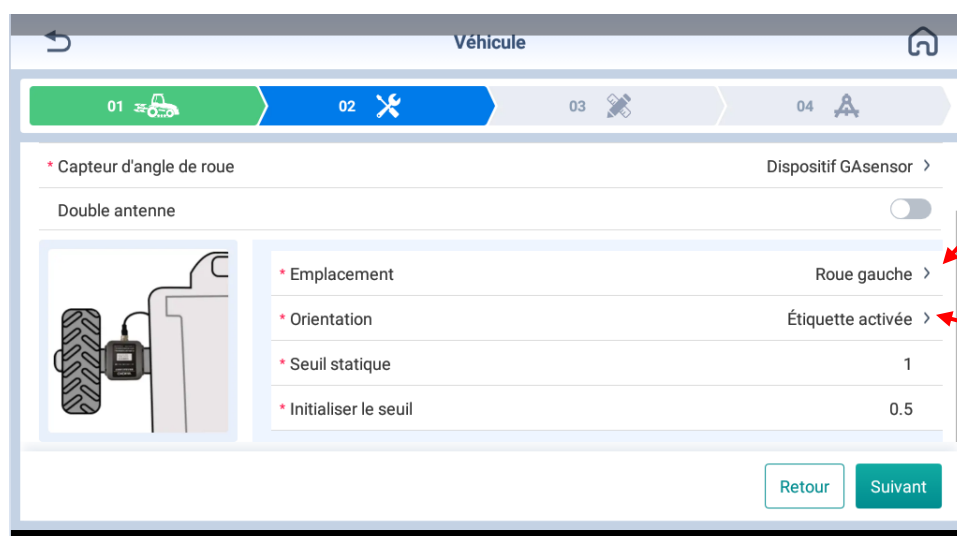
Contrôleur de navigation 2.0

* Capteur d'angle de roue Sans WAS >

Double antenne ☐

Retour Suivant

Cliquer sur capteur d'angle de roue et sélectionner GA SENSOR.



Véhicule

01 02 03 04

* Capteur d'angle de roue Dispositif GASensor >

Double antenne ☐



* Emplacement Roue gauche >

* Orientation Étiquette activée >

* Seuil statique 1

* Initialiser le seuil 0.5

Retour Suivant

Indiquer si le capteur est monté sur la roue gauche ou droite.

Étiquette activée si il est monté sur le pivot supérieur.

Label Down si il est monté sur le pivot inférieur.

Véhicule

01 02 03 04

Géométrie du véhicule

* A Empattement(A) 2.45 m

* B Mise en œuvre du pointTB de remorquage (B) 1 m

* G Attelage avant (G) 2 m

* Maximum WAS 25 °

* Point de référence de la ligne de verrouillage Tête de véhicule >

Retour Enregistrez Suivant

Indiquer la géométrie du véhicule.

Idéalement sélectionner **Tête de véhicule** pour une reprise de ligne plus rapide.

Véhicule

01 02 03 04

Point de référence de la ligne de verrouillage Tête de véhicule >

Mesures GNSS

* C Vers l'essieu central (C) 0 m

* Position de l'antenne de C Droit >

* D Vers l'essieu arrière (D) 0 m

* Emplacement de l'antenne Avant >

* E Hauteur de l'antenne (E) 2.75 m

Retour Enregistrez Suivant

Indiquer la position de l'antenne GNSS.

Véhicule

01 02 03 04

✓ Contrôleur de capteur de gaz - Contrôleur de direction - Erreur d'installation Calibrage

Réglage du capteur de gaz

Seuil statique: Initialiser le seuil:

Données brutes: 0 angle: -2.650 Variation angulaire: 0.000
 Erreur d'orientation: 0.000 Déviation latérale: 0.000 Capteur hydraulique: 0

Enregistrez Suivant

Cliquer sur **Suivant**.

Véhicule: xxxxxxxx

01 02 03 04 05

✓ Contrôleur de capteur de gaz - Contrôleur de direction - Erreur d'installation Calibrage

Avis:
L'étalonnage nécessite un terrain ouvert, plat et solide d'environ 10x30 mètres.

Procédure d'étalonnage:
Ce calibrage nécessite un terrain ouvert, plat et solide d'environ 10 mètres * 30 mètres. Garez le véhicule comme indiqué sur l'image de droite; Démarrez le véhicule, avancez à une vitesse constante de 2Km/h, puis cliquez sur Start Calibration; Pendant le calibrage, le véhicule avance selon la trajectoire indiquée sur la droite.

Vitesse: 3.6 km/h Seuil d'étalonnage: 0.1 Réponse Linéarité: 18 Décalage du rapport de: 0

Retour Enregistrez **Étalonnage**

Procéder à l'étalonnage.

ESNav

20/4 0/NET RTK 0.01 0 2.1 km/h 0.01 ha

Ne pas utiliser !
Il s'agit actuellement d'une ligne d'étalonnage, veuillez ne pas l'utiliser pour le travail.

-2 -1 0 1 2

Faites avancer le véhicule à une vitesse de 2km/h, arrêtez-vous lorsque la distance affichée est supérieure à 30 mètres, puis cliquez sur le bouton Suivant.
Distance du départ : 11.02m

Quitter Suivant

